

⁽¹⁹⁾ RU ⁽¹¹⁾ 2 213 365 ⁽¹³⁾ C2

(51) MПK⁷ G 05 B 13/02, 17/02

РОССИЙСКОЕ АГЕНТСТВО ПО ПАТЕНТАМ И ТОВАРНЫМ ЗНАКАМ

(12)	ОПИСАНИЕ ИЗОБРЕТЕНИЯ К	К ПАТЕНТУ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРА	ШИ
(21 (24), (22) Заявка: 99124583/09, 02.04.1998) Дата начала действия патента: 02.04.1998) Приоритет: 14.04.1997 DE 19715503.0	(71) Заявитель: СИМЕНС АКЦИЕНГЕЗЕЛЛЬШАФТ (DE) (72) Изобрататель: ЗЕРГЕЛЬ Гюнтер (DE), ХАЙМКЕ Томас (DE), ГРАМЦКОВ Отто (DE) (73) Патентообладатель: СИМЕНС АКЦИЕНТЕЗЕЛЛЬШАФТ (DE)	
) Дата публикации заявки: 27.09.2001) Дата публикации: 27.09.2003		ć
(56	Ссылки: US 4807108 A, 21.02.1989. RU 2027211 C1, 20.01.1995. US 5418710 A, 23.05.1995. US 5513097 A, 30.04.1996. DE 19508474 A1, 19.09.1996.	(74) Патентный поверенный: Кузнецов Юрий Дмитриевич	4
(85	Дата перевода заявки РСТ на национальную фазу: 15.11.1999		
(86)	Заявка РСТ: DE 98/00935 (02.04.1998)		-
(87)	Публикация РСТ: WO 98/47052 (22.10.1998)		,
(98)	Адрес для переписки: 129010, Москва, ул. Б. Спасская, 25, стр.3, ООО "Юридическая фирма Городисский и Партнеры", Пат.пов. Ю.Д.Кузнецову, рег.№ 595		B D

(54) СИСТЕМА АВТОМАТИЗАЦИИ

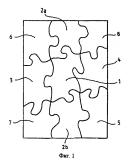
3 c:

Ġ

N

Изобретение относится к системам автоматизации для разработки и эксплуатации промышленных установок, в частности для разработки, проектирования, реализации, ввода в эксплуатацию. технического обслуживания и оптимизации отдельных компонентов установки или комплектных установок в промышленности основных материалов. Технический результат заключается в достижении простого и экономичного децентрализованного ведения и оптимизации процесса. Согласно заявленному изобретению система управления на основе вычислительной машины использует для относящегося к

автоматическому регулированию описания процесса модели процесса, например, в виде математически-физических моделей, нейронных сетевых моделей или систем с базой знаний, при этом децентрализованное ведение и оптимизацию процесса осуществляют за счет одного или нескольких связанных друг с другом в сеть пунктов управления с использованием современных средств коммуникации, наблюдают в оперативном или в автономном режиме за изменениями процесса или по меньшей мере контролируют на модели, а модели процесса, параметры и программное обеспечение согласуют специфично для установки. 10 з.п.ф-лы, 5 ил.



2213365 C2

R

ა ა

; c:

D

)



(51) Int. Cl. (7) G 05 B 13/02, 17/02

RUSSIAN AGENCY FOR PATENTS AND TRADEMARKS

(12) ABSTRACT OF INVENTION

(21), (22) Application: 99124583/09, 02.04.1998

- (24) Effective date for property rights: 02.04.1998
- (30) Priority: 14.04.1997 DE 19715503.0
- (43) Application published: 27.09.2001
- (46) Date of publication: 27.09.2003
- (85) Commencement of national phase: 15.11.1999
- (86) PCT application: DE 98/00935 (02.04.1998)
- (87) PCT publication: WO 98/47052 (22.10.1998)
- (98) Mall address: 129010, Moekve, ul. B. Spasskaja, 25, str.3, OOO "Juridicheskaja firma Gorodisskij I Partnery", Pat.pov. Ju.D.Kuznetsovu, reg.Na 595

- (71) Applicant: SIMENS AKTsIENGEZELL'ShAFT (DE)
- (72) Inventor: ZERGEL' Gjunter (DE), KhAJMKE Tomas (DE), GRAMTaKOV Otto (DE)
- (73) Proprietor: SIMENS AKTSIENGEZELL'ShAFT (DE)
- (74) Representative: Kuznetsov Jurij Dmitrievich

(54) COMPUTER-BASED CONTROL SYSTEM

(57) Abstract:

FiELD: computer - aided design and operation of Industrial Installations basic material industry. SUBSTANCE: computer-based control system used for developing, designing. throwing operation, servicing, and optimizina components of installation or Integrated systems uses models for describing process related to automatic control in the form of, say, mathematical-and-physical models, neuron network models, or knowledge-base systems, process decentralization and optimization being made due to one or more control stations integrated in network using advanced communication means for on-line or separate monitoring of process variations or at least their checkup against model; process models, variables, and software are specifically coordinated with installation. EFFECT: facilitated procedure, enhanced economic efficiency for decentralized monitoring and optimization of process. 11

Фиг. 1

Изобретение относится к системе автоматизации для разработки и эксплуатации промышленных установок, е частности для разработки, проектирования, реализации, ввода в эксплуатацию. технического обслуживания и оптимирования отдельных компонентов установки или комплектных установок в промышленности основных материалов с основанной на вычислительной машине системой управления, которая для относящегося к автоматическому регулированию описания процесса прибегает к моделям процесса, например, в виде математически-физических моделей, нейронных сетевых моделей или систем с базой знаний.

Возрастающие требования к произодительности промасудительности промышленью установою, напримере прокатных станов, вызывают невоходимость в рабочки производственных процессах, которые должены заклечности, надежности и безопасности. Поэтому известно, уже с момента проектирования непрерывно воемерно автоматизироватье.

производственные процессы посредством потока информации с использованием вычислительной машины. В частности, для ведения и оптимирования процесса при этом приобретают значение

мвтематически-физические модели процесса, которые описывают процесс и таким образом делают возможными моделирование и регулирование промышленных установок.

Применяемые для этого системы управления ухе известны из DE 19508474 A1 или DE 19508476 A1. Системы управления, основанные на вычислительной машине. автоматически распознают состояние промышленной установки соответственно, протекающего в установке производственного процесса и генерируют отвечающие ситувции указания, которые обеспечивают интеллигентное ведение процесса. Кроме того, имеет место непрерывное оптимирование процесса за счет того, что лежащую в основе уставок заданных значений модель процесса улучшают в автономном или в оперативном режиме с помощью адаптивных способов, например нейронных сетей.

Из не опубликованной ранее немецкой пагентной завим 1962/492.60 запястия далее известным способ для ввода в эксплуатацию громышленным способ для ввода в эксплуатацию громышленных установки, соуществляющей некоттрольным функции, и контрольные функции, и контрольные функции, и контрольные функции которой работают с моделями процесса в виде математических моделей, нейрочных сетевых моделей или экспертных систем. Известный способ отличается тем, что вод в эксплуатацию производится с разделениеми ввод в эксплуатацию неконтрольных функций со значительной менциалызацией.

- контрольных функций накодящимся на месте
 обслуживающим евромалом, и широкий ворд
 в эксплуатацию контрольных функцицонно
 породаваемых линим диных т поменьшей мере одного удалението от
 установия места, предпотитильных
 токи
- Из патента США US-PS 4783998 далее известен способ регулирования генератора, при котором определеные на генераторе измеренные значения дистанционно передают для анапиза и оценки на вычислительную мащину.
- Недостатком при этом является то, что спредвлееные измеренные значении относятся исключительно к отдельным конструктивным деталим, например валу го темратора, так, что высказывания о поведения темратора в целом не могут быть сделачы. В противоположность этому с гомощью систем управления, известных из
- немециох патентных заявлек DE 19508474 A.1 и 25 DE 19508476 А.1 и способа, известного из немециох патентной заявки 19624926.0, оптимирования всего процесса комплексной установки на основе модельных перекрестных связей хоти и являются возможными, однако, 30 это связано с высомими затратами. Причиной этого является, прежде всего, то, что
- 30 это связано с высокими загратами. Причиной этого является, прежде всего, то, что требуются специальные пути передачи, чтобы можно было децентрализованно произвести специфичное для установки оптимирование из удаленного места.
- В основе изобретения лежит задача дальнейшего усовершенствовения системы автоматизации для разработки и эксплуатации промышленных установок, направленное на то, чтобы при исключении
- 40 Направленное на то, чтобы при исключении ранее описанных недостатков достипнуть простого и экономичного ведения и оптимирования процесса далеко от установки.
 46 Задача в случае системы ратоматизации.
- назавениото выше типа решается согласно изобретения за счет децентранизованного ездения и ситимирования процесса за счет одного или нескольких селязанных в сеть упувктов утравления, процесса за счет использованием современных редуста коммуникации непрерывно наблюдают в оперативноми лип автомимом режиме или ситротируют по меньшей мере на модели изменения процесса, а модели процеста изменения процесса а модели процеста изменения процесса а модели процеста изменения процесса а сменения изменения процесса в изменения в изменения в изменения в измене
- параметры и программное обеспечение являются согласуемыми специфично для установки. Выполненная таким образом система
 - автоматизации позиоляет экономичное ведение и оттимирование процесса из удаленного от установки места таким образом, что дистанционно передаваемые данные посредством существующих средств коммуникации передают к соответствующим промышительным установкам. Так как данные

относятся не только к специфичным для процесса параметрам, но и также к изменениям модели процесса или даже учитывают находящееся на месте, то есть на соответствующей промышленной установке, программное обеспечение, в целом получается уменьшение расходов на конструкторские работы при одновременном улучшении работы установки.

Согласно дальнейшему признаку изобретения предусмотрен технологический дистанционный ввод в эксплуатацию, чтобы использовать, с одной стороны, центральные вычислительные мощности и современные инструменты ввода в эксплуатацию и, с другой стороны, обеспечить обратный поток опыта из соответствующей установки в разработку. Для достижения особенно BHCOKOĞ временной эффективности предпочтительным образом предусмотрено дистанционное оптимирование в оперативном и/или автономном режиме.

Особенным преимуществом является то, что предусмотрены компоненты аппаратного и программного обеспечения, которые выполнены оптимируемыми эволюционными, в частности, генетическими алгоритмами. Применение генетических алгоритмов дает высокую еероятность достижения очень хорошего оптимума. Целесообразным поэтому является оптимировать модели процесса посредством эволюционной стратегии, предпочтительно генетическим программированием.

Эволюционная стратегия позволяет, е частности, также контроль нейронных сетей относительно значений, илуших в направлении глобального оптимума. Вследствие высоких затрат машинного времени рекомендуется производить это в автономном режиме.

Согласно предпочтительной дальнейшего развития изобретения предусмотрена заданная структура для модульных блоков программного обеспечения. Таким образом может быть достигнута замена блоков программного обеспечения без работ по программированию так, что обеспечиваются специфичные для установки согласования и долговременное поддержание в рабочем состоянии всей системы автоматизации. Целесообразным далее является то, что средства коммуникации являются телефонными соединениями, соединениями цифровой сети с интеграцией служб (ISDN), спутниковыми или Интернет/Интранет соединениями, чтобы достигнуть соответствующей потребности гибкости относительно существующих линий ланных

Согласно дальнейшему предпочтительному признаку изобретения пункт управления выполнен в виде виртуального бюро. За счет использования современных средств коммуникации таким образом достигается, например,

децентрализованное проектирование, ипи послепродажное обслуживание. KOTODOR вследствие объединения е сеть обеспечивает вовлечение глобальных ресурсов.

Согласно форме дальнейшего развития изобретения система управления является снабжаемой вычислительными устройствами для адаптации специфичных для установки 10 параметров, для запоминания выполненных специфично для установки моделей процесса, для запоминания алгоритмов

предварительного вычисления, для запоминания прослеживания тренда, для 15 запоминания алгоритмов адаптации, для обучения и/или оптимирования нейронных сетевых моделей, а также запоминающими устройствами диагностики, на которые можно воздействовать с помощью 20 коммуникации. Это дает преимущество, что

промышленная установка является оптимируемой по технологическим сигналам, задаваемым из удаленного от установки места. Для этой цели далее предлагается, что пункт управления является технологическим центральным пунктом управления, удаленным от установки, который соединен с системой управления промышленной

установки

посредством дистанционной передачи данных. Согласно предпочтительной форме дальнейшего развития изобретения технологический центральный DVHKT управления имеет внутреннюю сеть, которая для коммуникации с промышленными

установками соединена с дистанционного ввода в эксплуатацию и/или оптимирования эксплувтации через защищенное устройство передачи данных.

Такая система защиты - брандмауэр позволяет надежную работу и защищает от полыток шпионажа Для достижения вовлечения внешнего

специального опыта и различных проектных коллективов далее предлагается, что технологическому центральному пункту управления приданы в соответствие пространственно разделенные внешние станции, которые связаны с ним через линии данных.

Согласно дальнейшей форме выполнения изобретения предусмотрен администраторный блок, который содержит программное обеспечение оценки для собранных данных и одновременно выполнен с возможностью ведения вахтенного журнала.

Таким образом можно прослеживать меры по

блоки собрания данных системы управления

оптимированию, за счет чего возможны выводы для будущих мер по оптимировавию. Целесообразным образом в технологическом центральном пункте управления имеются технологические знания в банках данных, а также общие и специфичные для установки технологические модули передаваться на технологические модули и

так, что при простом вводе новых данных обеспечено пошаговое улучшение всего процесса промышленной установки.

Далее является целесообразным, что технологический иентпальный пункт управления содержит устройства аппаратного обеспечения, программный инструментарий, вспомогательные программы ввода в эксплуатацию, вспомогательные программы разработки программного обеспечения, вспомогательные программы эволюции программного обеспечения, вспомогательные программы обучения для искусственных нейронных сетей и статистические программы оценки, которые являются используемыми нейтрально относительно установки. За счет использования нейтральных относительно установки устройств и вспомогательных программ может быть получена универсальная система автоматизации, которая применяет специфичные для установки, то есть специально разработанные для нее устройства и вспомогательные программы, только тогда, если это является неизбежным. Наконец, предлагается, что технологический центральный управления посредством мониторов, вычислительных устройств и камер выполнен в виде многоместного бюро проектирования, конструирования, ввода в эксплуатацию или оптимирования эксплуатеции, причем непосредственные диалоги, изменения чертежей или вводы программного обеспечения являются дистанционно передевеемыми дополненными замененными речью и телевизионным изображением. Также и внешние станции технологического центрального управления могут быть выполнены таким образом. Особенно выгодные последствия получеются при реботех с искусственными нейронными сетями, в случае которых от сбора денных обучения до выдачи новых параметров требуется унифицированное действие. За счет упомянутого выше выполнения технологического центрального пункта управления или, соответственно. внешних станций можно работать таким образом, как если бы все участвующие в ведении и оптимировании процесса лица находились бы в одном месте, а именно на месте промышленной установки.

Дальнейшие детали, признаки и предмета изобретения спедуют из последующего описания предпочтительного примера выполнения, который представлен на чертежах, на которых пожазано:

фиг. 1 - схематическое представление компонентов, характеризующих соответствующую изобретению систему автоматизации;

фиг. 2 - схематическое представление оптимирования процесса промышленной установки;

фиг.3 - схематическое представление

технологического центрального лункта управления;

фиг. 4 - схематическое представление передачи данных между технологическим центральным пунктом управления и промышленной установкой и

фиг.5 - схематическое представление децентрализованного ведения и оптимирования процесса

В центре схематически представленной на фиг.1 системы автоматизации находятся математически-физические модели процесса 1, которые описывают производственный процесс промышленной установки. С

7.5 помощью математически-физических моделей процесса 1 поэтому является возможным моделировать процесс в установке и проектировать установку механически и электрически. Для улучшения от точности математически-физических моделей

процесса 1 используют нейронные сети 2а, 2b, которые обучают на основе запаса измеренных значений промышленной установки. Обучение нейронных сетей 2а, 2b ри этом можно производить в зависимости от затлат аналимию пр

затрат машинного времени в автономном (2а) или в оперативном режиме (2b). Кроме того, применение нейронных сетей 2а, 2b можно произведить в связи с с зу математически-физическими моделями

процесса 1 (так называемая относительная найросеть) или привлекеть для моделирования технических процессов, которые до сих пор не поддаются таматических процеств, стаматических представляющих процеств, стаматических процеств, стаматических процеств, стаматических процеств, стаматических представляющих представляю

Обучаемые в оперативном режими невроеные сели 2b приобратиют зачаемые частности, тогда, когда спедует умена «Расевно форму промишенной установы» «Расевно форму промишенной установые «Расевно форму промишенной установые «Расевно форму промишенной установые «Расевно форму промишенной расевно затомативации. Обучение при промсходит на основе измеренных зачечения, оправделенных в оперативном режига.

45 которые затем входят в оптимирование параметров и/или моделей процесса. Оптимальное согласование

математически-физических моделей процесса
1 с соответствующей промышленной
установкой можат достигаться за счет
генетических алгоритмов 3. Посредством
стохастической мутации различных подходов
решения этими зеолюционными алгоритмами
могут быть найдены отгимальные
55 Регулирових параметров для специфичных

55 регулировки параметров для специфичных для установки моделей процесса. Таким образом, является воможеным перепожение технополического ввода в эксплуатацию соответствующей промышленной установки в украленный от установки вымилительный от установки вымилительный ст.

центр, за счет чего технологический ввод в эксплуатацию автоматизируется. Дополнение к ранее описанному оптимированию параметров с помощью генетических алгоритмов образует генетического программирование 4. С помощью этой зволюционной стратегии можно достичь структурных улучшений моделей процесса.

Принципиальным условием для ранее описанных компонентов является адекватная архитектура программного обеспечения. Ориентированное на объект программирование 5 обеспечивает при этом повторную применимость программного обеспечения для различных целей применения, в то время как ясные структуры и стандартные интерфейсы образуют базу для управления версии и управления конфигурации системы. Повторная применимость программ пользователей наряду с ориентированием на объект усиливается также за счет последовательного модульного исполнения. Использованию унифицированных модулей программного обеспечения также способствуют называемые структуры 6, которые образуют заданные рамки для модульных блоков программного обеспечения. В простейшем случае под структурами следует понимать "границы программного обеспечения", в которые модули программного обеспечения являются вставляемыми таким образом, что смена модулей программного обеспечения возможна без дорогостоящей работы по программированию. За счет этого обеспечено долгосрочное поддержание

работоспособности системы автоматизации. Ввод в эксплуатацию промышленной установки обычно может быть разделен на четыре фазы. Первая фаза состоит в конструировании аппаратурного обеспечения и пуске в ход отдельных систем. После этого имеет место ввод в эксплуатацию программного обеспечения пользователей и проверка интерфейсов. Третья фаза представляет собой опробывание промышленной установки, что, например, в случае прокатного стана может означать прокатку "первой полосы". Четвертую и последнюю фазу образует технологический ввод в эксплуатацию, которому в рамках автоматизации придается большое значение. Для учета этого обстоятельства система автоматизации прибегает к дистанционному вводу в эксплуатацию 7, который позволяет производить технологический ввод в зксплуатацию через современные средства коммуникации, исходя из удаленного от установки вычислительного центра. Наряду с предоставлением центральной

вычислительной мощности и поддержи разработчиков, при этом также имеет место обратный поток отыта из промышленной угатновки обратно в проектирование. За счет этого можно производить догтосрочное обслуживание промышленной установки посредством диктанционной уктановки которая отличается коротними временами.

Для использования имеющихся в мире ресурсов используют так называемые виртуальные бюро 8, которые связаны между собой в сеть посредством современных средств коммуникации. Виртуальные бюро позволяют производить, например, децентрализованное проектирование, разработку и послепродажное обслуживание.

Система автоматизации, содержащая ранее описанные компоненты 1-8, схематически следует из фиг.2. Выполненная в виде прожатиото стана 9 промышленная то установка снабжена системой управления 10, которая схватывает технологические модули 11 и собрание даньну 12. Доврые тоторая

которая охватывает технологические модули
11 и собрание данких 12. Первые три фазы
ввода в эксплуатацию прокатного стана 9
производятся находящимся на месте
15 вводчиком в эксплуатацию 13. Состоящийся в
четвертую фазу технологический ввод в

четвертую фазу технопогический авод в эксплуатацию производится, в противополический тому, технопогический центральным пунктом управления 14, который находится в соединении через соеременные средства коммуникации 15 с системой

управления 10 прокатного стана 9. Технісопогический центральный пункт управления 14 содержит специфичный для роцесса опыт конструкторов, разработчиков, проектировщиков и водичиков эксплуатацию. Дополнительно в распортжении технопогического центрального

пункта управления 14 имеются общие и 30 специфичные для установки технологические модули 16, 17, банк данных 18 для различных промышленных установок, а также специфичная для установки система 19 для

проектирования. Подобная инфраструктура делает возможным не только дистанционный технологический ввод в эксплуатацию, но и разрешает такке поспепродажное обслуживание или, соответственно,

техническое обслуживание прокатного стана 40 9. В этом случае вводчиком в эксплуатацию 13 является тот, кто производит техническое обслуживание. Если наступает неисправность, он может за счет мгновенного

подключения мощности вычислительной машины, которая имеется в технологическом центральном пункте управления 14, и аз счет привлечения находящихся в технологическом центральном лункте управления 14 специалистов произвести быструю

Дистанционную диагностику и устранение неисправности. За счет наличия структур 6 модули программного обеспечения могут заменяться при этом без необходимости приезда копплектива специалистов на прокатный стан 9.

На фиг. З сихматическим образом показана конструкция технополического центрального пункта управления 14. Технополическом нейтральному пункту управления 14 приданы в соответствие пространственно разделенные ели примени даньем. Кроме того, технополический центральный пункт управления 14 соединен со станциями обслуживания 21, которые отвечают за региональные области обслуживания и оценивают эмпирический опыт. Через современные средства коммуникации 15. например цифровую сеть с интеграцией служб, модем, Интранет или Интернет. технологический центральный управления 14 соединен с различными промышленными установками 22 - 25. Технологический центральный **UNHK** управления 14 содержит сеть бюро 26, которая через систему защиты доступа брандмауэр 27 совдинена с дистанционной сетью ввода в эксплуатацию 28. Сеть бюро 28 и дистанционная сеть ввода в эксплуатацию 28 состоят соответственно из множества вычислительных машин 29, которые соединены между собой, например, через этернет с вводами "витая пара". Брандмауэр 27 содержит контрольную станцию 30. которая препятствует, чтобы не произошел несанкционированный доступ снаружи к внутренней сети бюро 26.

На фиг.4 показана связь дистанционной сети ввода в эксплуатацию 28 с системой управления 10 промышленной установки по линии данных цифровой сети с интеграцией служб, с помощью так называемых маршрутизаторов 31 автоматически устанавливается оптимальная связь между системой управления 10 и дистанционной сетью ввода в эксплуатацию 28, чтобы сделать возможным, например, диалог между вводчиком в эксплуатацию 13 и технологическим центральным пунктом упрввления 14. Подобная связь может устанавливаться регулярно, но также и варьироваться относительно дня недели или времени дня.

Посредством ранее описанной системы автоматизации возможно вовлечение рессурсов в мировом масштабе, как можно видеть также из фиг.5. Применение современных средств коммуникации 15, например цифровой сети с интеграцией служб, создает при этом предпосылки для глобального, независимого от времени и места ведения и оптимирования процесса. Этому не в последнюю очередь способствует также оборудование виртуальных бюро 8. которые обеспечивают региональную поддержку установки, например. относительно проектирования, разработки или послепродажного обслуживания.

Формула изобретения:

Способ для автоматической закоплуатации промышленных установки (22-25), а частности, для ввода в закоплуатации стенческого обслуживания и оптимивации отдельных компонентов установки и компонентов и комп

знаний и непрерывно контролируют изменения процесса в оперативном или автономном режиме или проверяют на модели и согласуют модели (1) процесса, параметры и программное обеспечение специфично для установки, отличающийся тем, что производят децентрализованное ведение и оптимизацию посредством одного или нескольких связанных между собой в сеть через средства (15) коммуникации в виде телефонной, ISDN (цифровой сети с комплексными услугами), спутниковой или интернет/интранет связи пунктов (8, 14, 20) управления, которые 15 выполнены в виде удаленных от установки технологических центральных пунктов (14) управления и связаны с системой (10) управления промышленной установки (22-25)

посредством дистанционной передачи (15) данных, причем существляют технологический дистанционный ввод (7) в эксплуатацию и дистанционную ситимизацию в сперативном мили загономном режиме, а мудели процесса отгимизируют посредством зелюционной стрателии.

2. Способ по п. 1, отличающийся тем, что предусматривают компоненты программного и аппаратного обеспечения, которые оттимизируют с помощью зволюционных, в частности генетических, алгоритмов (3).

 Способ по п. 1 или 2, отличающийся заданной структурой (6) для модульных блоков программного обеспечения.

Способ по любому из пп. 1-3, отличающийся тем, что пункт (14) управления выполнен в виде виртуального бюро (8).
 Способ по любому из пп. 1-4.

отпичающийся тем, что система (10) управление снабжене въчислительными игропостами (29) для адаптации специбъченых для установих параметров, для запоминания выполненных специфъчено для установих моделей (1) процесса для запоминания прослеживания треида, для запоминания агоротитися предварительного въчисления, для запоминания агоротитися предварительного въчисления, для запоминания агоротитися или отпорятиле въчисления, для запоминания или отпичающим или отпичимации

моделей нейронных сетей (2a, 2b), а также запоминающими устройствами (11, 12), диагностики, на которые воздействуют средствами (15) коммуникации. 6. Способ по любому из пл. 1-5, отличающийся тем, что технологический

центральный пункт (14) управления соделжит внутренною сеть (26), которую для коммуникации с промышленными установками (22-25) соедичногт с сетью дистанцию-ного вода в эксплуатацию (28) или с сетью оптимизации эксплуатации чероз защищенное устройство (27) передачи

данных.
7. Способ по любому из пп. 1-6, отличающийся тем, что технологическому центральному пункту (14) управления приданы в соответствие пространственно разделенные внешние станции (20), которые

связаны с ним через линии (15) данных.

- Способ по любому из пп. 1-7, отличающийся там, что предусмотрен администраторный блок, который осдержит программное обеспечение оценки для собранных данных и одноеременно выполнен с возможностью ведения вахтенного журнала.
- 9. Способ по побому из пл. 1-4, отличающийся тем, что в технологическом центральном пункте (14) управления технопогические эзнаим содержат е банках (18) денных и в общех и специфенных для установки технопогические модулих (16, 17) и передают на технопогические модули (11) облом (12) сбора данных системы (10) управления,
- 10. Способ по любому из пл. 1-9, отпичающийся тем, что технологический центральный пункт (14) управлении содержит устройства аппаратного обеспечения, программыей инструментарий, вспомогательные программы ввода в

- эксплуатацию, вспомогательные программы разработия программного обеспечения, вспомогательные программы экспломигательные программного обеспечения, вспомогательные нейронемые сети и статистические программы оценяю, которые используют нейгрально описительно установки.
- 11. Способ по любому из пт. 1-10, отпинаващийся тем, что темнопогический центральный пункт (14) управления посредством мониггора. высистительных устройств (29) и хамер выполнен в виде исполнению оброг проектирования, конструнуювания, ввода в эксплуатацию или отпинавации аксплуатации, причения непосредственные диалопи, изменения
- чертежей или вводы программного обеспечения дистанционно передают 20 дополненными или замененными речью и телевизионным изображением.

25

30

45

50

